

BAB VI

PENUTUP

Tahapan penutup merupakan akhir dari penelitian prototipe yang telah dikembangkan oleh peneliti, pada tahapan ini menjelaskan mengenai kesimpulan dan saran yang akan disampaikan dalam proses pengembangan prototipe agar sesuai dengan tujuan yang diharapkan.

6.1 Kesimpulan

Kesimpulan yang dapat ditarik dari pengembangan prototipe robot logistik berbasis line follower adalah sebagai berikut.

1. Dengan adanya penelitian ini peneliti dapat mengembangkan robot logistik dengan metode line follower untuk memindahkan barang dari satu tempat ketempat yang dituju dan pengembangan *conveyor* sebagai penyortir otomatis, sehingga diharapkan dapat diperoleh manfaat dalam mengurangi biaya operasional dan meminimalisir kesalahan saat pengelompokkan barang yang dilakukan secara manual..
2. Sebelum menggunakan single sensor infrared tcr5000 peneliti menggunakan komponen array 5 sensor infrared tcr5000, komponen ini diganti dikarenakan jarak jangkauan infrarednya jauh lebih pendek dibandingkan menggunakan yang single sensor infrared tcr5000.
3. Penambahan LCD I2c sebagai indikator untuk memudahkan pengujian yang menggunakan sensor atau untuk sekedar notifikasi atau pemberitahuan.

6.2 Saran

Pada pelaksanaan sistem prototipe dapat dikembangkan agar lebih baik di kemudian hari. Peneliti memiliki saran yang dapat dijadikan referensi bagi peneliti yang ingin mengembangkan sistem agar lebih baik. Agar pembacaan kode *QR* menjadi lebih cepat untuk melakukan proses inisialisasi, untuk penggunaan berikutnya disarankan menggunakan perangkat *GM66 QRcode Barcode Scanner for Raspberry Arduino Android USB Serial*. GM 66 dapat digunakan sebagai komponen untuk inisialisasi

kode *QR*. Penelitian ini tidak menggunakan komponen GM66 sebagai alat untuk inialisasi kode *QR* dikarenakan untuk menekan anggaran agar lebih minimal.

